**Załącznik nr 2 do zapytania ofertowego**

**Szczegółowy opis przedmiotu zamówienia
„Dostawa platformy do testów lądowania śmigłowca BSP z modułem samo-stabilizującym i aktywnym układem korekcji symulowanych fal morskich”**

W ramach zamówienia Wykonawca przeprowadzi zakres prac dotyczący zaprojektowania, wykonania oraz dostawy platformy do testów lądowania śmigłowca BSP z modułem samo-stabilizującym i aktywnym układem korekcji symulowanych fal morskich. Platforma powinna posiadać aluminiową konstrukcję i być wyposażona w dwa napędy umożliwiające wykonywanie ruchów obrotowych względem dwóch poziomych osi X i Y układu współrzędnych XYZ. Sterowanie platformą powinno odbywać się z poziomu komputera PC lub laptopa z zainstalowanym systemem operacyjnym Windows 10/11. Operator z poziomu oprogramowania powinien mieć możliwość zadawania trajektorii ruchów poszczególnych osi X i Y definiując profile przyśpieszeń i prędkości poruszania się platformy. Platforma powinna być wyposażona w aktywne czujniki ograniczające maksymalne wychylenia. Platforma powinna posiadać cztery uchwyty umożliwiające podwieszanie platformy w taki sposób aby po wychyleniu platformy w pionie mogła wykonywać swobodne ruchy wahliwe. Podczas ruchów swobodnych, układ stabilizacji powinien utrzymywać platformę w poziomie w zakresie dopuszczalnych katów odchyleń zdefiniowanych poniżej.

Szczegółowe parametry:

1. nośność: min. 55 kg,
2. konstrukcja platformy: aluminiowa,
3. liczba sterowanych osi platformy: dwie (X i Y),
4. zakres ruchu platformy w poziomie w osi X: min. ±20°,
5. zakres ruchu platformy w poziomie w osi Y: min. ±20°,
6. prędkość ruch członów obrotowych platformy: min. 20°/s,
7. układ stabilizacji wyposażony w trójosiowy żyroskop MEMS: TAK,
8. układ stabilizacji wyposażony w trójosiowy akcelerometr MEMS: TAK,
9. dokładność orientacji platformy przez układ stabilizacji: ±0.3°,
10. oprogramowanie do konfiguracji platformy dla systemu operacyjnego Windows 10/11,
11. masa całkowita: max. 100 kg,
12. zasilanie: 230 V.